

## Hausübung 12

H38 a)

$$A = \begin{pmatrix} -10 & -2 & 24 \\ 20 & 3 & -40 \\ -4 & -1 & 10 \end{pmatrix} \quad T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 \\ -4 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & 1 & 0 & 0 \\ -4 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 8 & -7 & 4 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 8 & -7 & 4 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -4 & -1 & 8 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 9 & 2 & -16 \\ 0 & 8 & 0 & 32 & 8 & -56 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 1 & -8 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 4 & 1 & -7 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & 1 & -8 \end{pmatrix}$$

$$T^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 4 & 1 & -7 \\ 4 & 1 & -8 \end{pmatrix}$$

$$B = T^{-1} \cdot A \cdot T = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 4 \\ 8 & 2 & -14 \\ -12 & 3 & -24 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 \\ -4 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

b) EW und EV von B

$$\lambda_1 = -2 \quad v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_2 = 2 \quad v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_3 = 3 \quad v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

c) EW und EV von A

A hat die gleichen Eigenwerte wie B

$$\Rightarrow \lambda_1 = -2 \quad \lambda_2 = 2 \quad \lambda_3 = 3$$

$$\lambda_1 = -2$$

$$\begin{pmatrix} -8 & -2 & 24 \\ 20 & 5 & -40 \\ -4 & -1 & 12 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -4 & -1 & 12 \\ 4 & 1 & -8 \\ -4 & -1 & 12 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -4 & -1 & 12 \\ 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_2 = 2$$

$$\begin{pmatrix} -12 & -2 & 24 \\ 20 & 7 & -40 \\ -4 & -1 & 8 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -6 & -1 & 12 \\ 20 & 7 & -40 \\ -4 & -1 & 8 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -6 & -1 & 12 \\ 0 & -7 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_3 = 3$$

$$\begin{pmatrix} -13 & -2 & 24 \\ 20 & 0 & -40 \\ -4 & -1 & 7 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -13 & -2 & 24 \\ 0 & -2 & -2 \\ 0 & -5 & -5 \end{pmatrix}$$

$$v_3 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Die Eigenvektoren von A entsprechen den Spaltenvektoren der Transformationsmatrix T.

H 39

$$A = \frac{1}{64} \cdot \begin{pmatrix} 7 & 3\sqrt{3} & 0 \\ 3\sqrt{3} & 13 & 0 \\ 0 & 0 & -28 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \kappa &= (-2-1) \left[ \left( \frac{7}{64} - 1 \right) \left( \frac{13}{64} - 1 \right) - \frac{27}{64^2} \right] \\ &= (-2-1) \left( \lambda^2 - \frac{20}{64} \lambda + \frac{1}{64} \right) \end{aligned}$$

$$\lambda_1 = \frac{1}{4} \quad \lambda_2 = \frac{1}{16} \quad \lambda_3 = -2$$

$$\begin{array}{ccc} \begin{matrix} -9 & 3\sqrt{3} & 0 \\ 3\sqrt{3} & -3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{matrix} & \begin{matrix} 3 & 3\sqrt{3} & 0 \\ 3\sqrt{3} & 9 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{matrix} & \begin{matrix} 135 & 3\sqrt{3} & 0 \\ 3\sqrt{3} & 141 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{matrix} \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc} \begin{matrix} -9 & 3\sqrt{3} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{matrix} & \begin{matrix} 3 & 3\sqrt{3} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{matrix} & \begin{matrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{matrix} \end{array}$$

$$v_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{pmatrix} \quad v_2 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{pmatrix} \quad v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$T = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad T^T \cdot A \cdot T = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{16} & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} = D$$

Drehwinkel  $\varphi = \cos^{-1}\left(\frac{1}{2}\right) = \sin^{-1}\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right) = 60^\circ$

$$Q = \left\{ x \in \mathbb{R}^3 \mid x^T A x = 0 \right\}$$

Bezüglich D  $q(x) = \frac{1}{4} x_1^2 + \frac{1}{16} x_2^2 - 2x_3^2 = 0$

Q ist folglich ein Doppelkegel

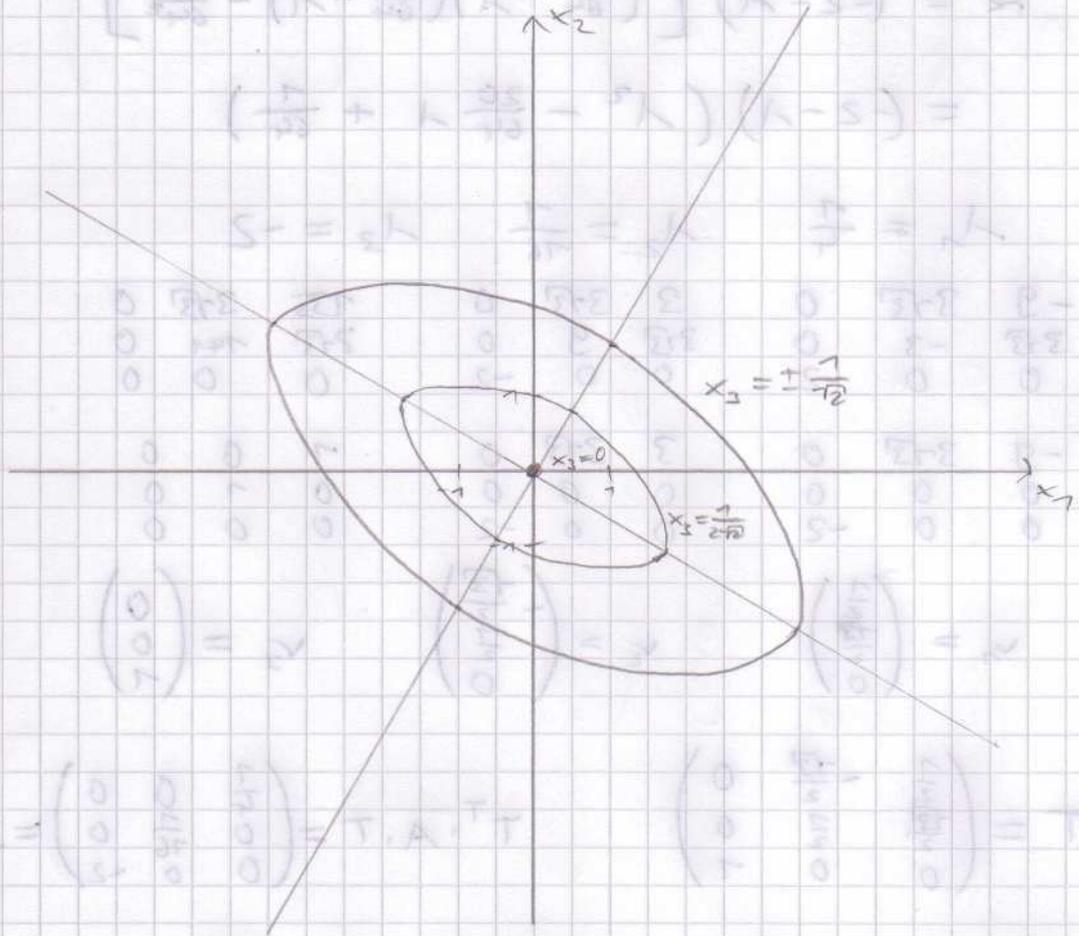
$$x_3 = -\frac{1}{\sqrt{2}} \quad \longrightarrow \quad \frac{1}{4} x_1^2 + \frac{1}{16} x_2^2 = 1 \quad \text{Ellipse}$$

$$x_3 = 0 \quad \longrightarrow \quad \frac{1}{4} x_1^2 + \frac{1}{16} x_2^2 = 0 \quad \text{Punkt}(0|0|0)$$

$$x_3 = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \longrightarrow \quad \frac{1}{4} x_1^2 + \frac{1}{16} x_2^2 = \frac{1}{4} \quad \text{Ellipse}$$

$$\text{BRUNNEN} \quad x_3 = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \longrightarrow \quad \frac{1}{4} x_1^2 + \frac{1}{16} x_2^2 = 1 \quad \text{Ellipse}$$

Die Spitzen des Doppelkegels treffen sich im Punkt  $(0|0|0)$ . Zur  $x_1x_2$ -Ebene parallele Schnittflächen sind elliptisch.



$$D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = T \cdot A \cdot T^T$$

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{Drehwinkel } \varphi = \cos^{-1} \left( \frac{1}{\sqrt{2}} \right) = 45^\circ = \frac{\pi}{4}$$

$$Q = \left\{ x \in \mathbb{R}^3 \mid x^T A x = 0 \right\} = Q$$

$$p(x) = \frac{1}{2} x_1^2 + \frac{1}{2} x_2^2 - 5 x_3^2 = 0$$

Das ist folgend ein Doppelkegel

$$\frac{1}{2} x_1^2 + \frac{1}{2} x_2^2 = 5 x_3^2 \quad \rightarrow \quad \frac{x_1^2}{10 x_3^2} + \frac{x_2^2}{10 x_3^2} = 1 \quad \text{Ellipse}$$

$$\frac{1}{2} x_1^2 + \frac{1}{2} x_2^2 = 0 \quad \rightarrow \quad x_1 = 0, x_2 = 0 \quad \text{Punkt}(0|0|0)$$

$$\frac{1}{2} x_1^2 + \frac{1}{2} x_2^2 = 5 x_3^2 \quad \rightarrow \quad \frac{x_1^2}{10 x_3^2} + \frac{x_2^2}{10 x_3^2} = 1 \quad \text{Ellipse}$$

$$\frac{1}{2} x_1^2 + \frac{1}{2} x_2^2 = 5 x_3^2 \quad \rightarrow \quad \frac{x_1^2}{10 x_3^2} + \frac{x_2^2}{10 x_3^2} = 1 \quad \text{Ellipse}$$

H140

$$Q = \left\{ (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \mid 3x_1^2 - 2x_2^2 - x_3^2 - 1 = 0 \right\}$$

a)

quadratischer Teil	$3x_1^2 - 2x_2^2 - x_3^2$
linearer Teil	—
Konstanter Teil	-1

b)

$$Q = \left\{ x \in \mathbb{R}^3 \mid x^T \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} x - 1 = 0 \right\}$$

c)

$$x_1 = 0 \rightarrow -2x_2^2 - x_3^2 - 1 = 0$$

Kein Punkt

$$x_2 = 0 \rightarrow 3x_1^2 - x_3^2 - 1 = 0$$

Hyperbel

$$(\sqrt{3}x_1 + x_3)(\sqrt{3}x_1 - x_3) = 1$$

$$x_3 = 0 \rightarrow 3x_1^2 - 2x_2^2 - 1 = 0$$

Hyperbel

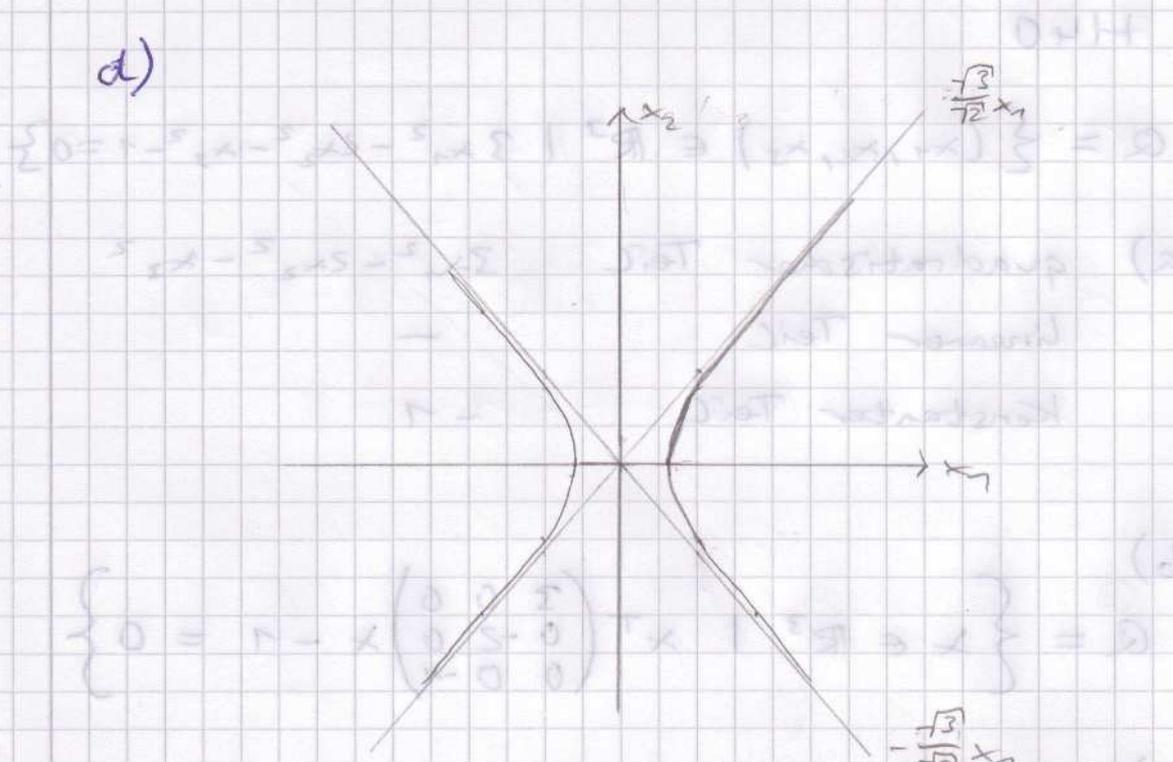
$$(\sqrt{3}x_1 + \sqrt{2}x_2)(\sqrt{3}x_1 - \sqrt{2}x_2) = 1$$

$$x_1 = \pm 1 \rightarrow -2x_2^2 - x_3^2 + 2 = 0$$

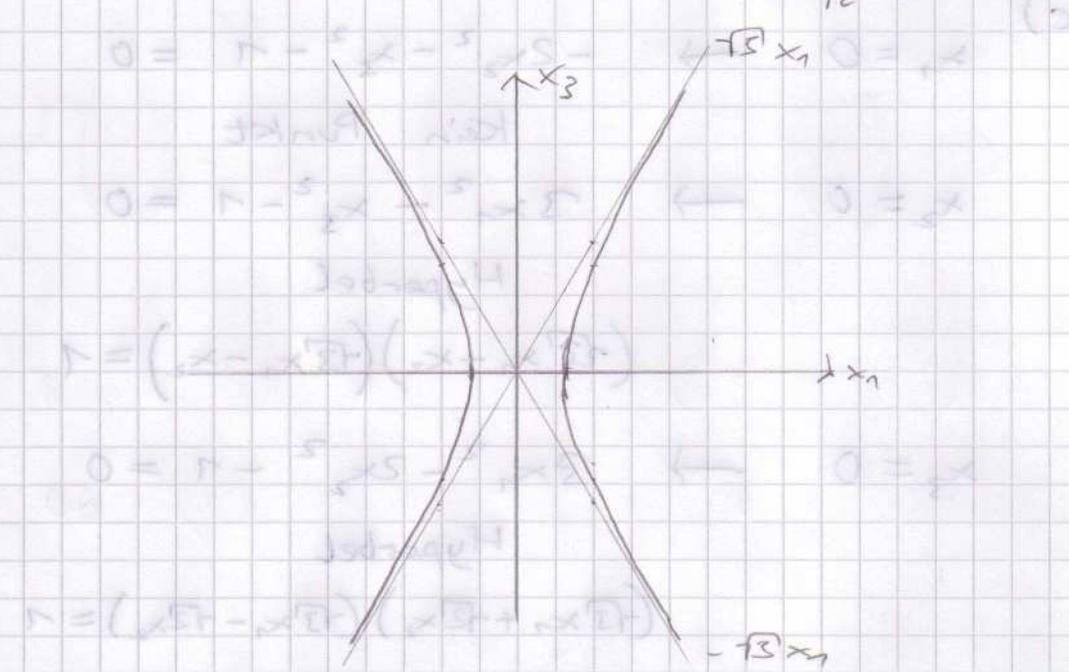
Ellipse

Es handelt sich um eine Mittelpunkts-  
quadrik mit  $M = (0 \mid 0 \mid 0)$ .

d)



$$\begin{cases} 0 = 1 - x_1^2 - 2x_2^2 \\ 0 = 1 - x_1^2 - 2x_2^2 \end{cases} = 0$$



$$1 = (x_1 - x_3)(x_1 + x_3) = 1$$

